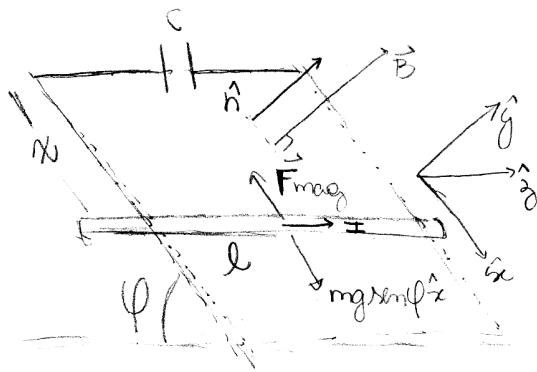


Exercício 1 - Lista 12 - Data 10/06/16

Grupo 10: Bruna Helena, nº 8927982

Roberta Duarte Pereira, nº 8927929

Fernando Fontanezi, nº 8927770



a) Adiar $x(t)$

Considerando que no circuito, que contém capacitor C e a barra de comprimento l , existe um campo \vec{B} uniforme normal ao plano do circuito, é possível calcular o fluxo magnético Φ_B associado à área $A = l \cdot x$, onde x é o deslocamento da barra.

$$\Phi_B = \int_A \vec{B} \cdot \hat{n} dA = \int B \hat{n} \cdot \hat{n} l dx = Blx \quad \text{I}$$

$$dA = l dx$$

É também possível calcular a força eletromotriz \mathcal{E} relacionada à variação do fluxo de eq. I

$$\mathcal{E} = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -Bl \frac{dx}{dt} = -Bl \dot{x} \quad \text{II}$$

Como a variação do fluxo do campo \vec{B} induz essa força eletromotriz \mathcal{E} , conclui-se que \mathcal{E} está relacionada ao carregamento do capacitor C , pela expressão:

$$q = C \cdot \mathcal{E} \quad \text{onde } q \text{ é a carga do capacitor e } C \text{ a capacitância}$$

Usando a eq. II, vem que:

$$q = C \cdot (-Bl \dot{x}) = -BCl \dot{x} \quad \text{III}$$

Calculando a corrente i relacionada a 'q', usando a eq. III

$$i = \frac{dq}{dt} = -BCl \frac{d\dot{x}}{dt} \Rightarrow i = -BCl \ddot{x} \quad \text{IV}$$

Com a corrente I calculada, calcule-se a força magnética \vec{F}_m sobre a barra de comprimento L percorrida pela corrente I :

$$\vec{F}_{\text{mag}} = i \int d\vec{l} \times \vec{B} = i \int dl \hat{z} \times \hat{y} B \Rightarrow \vec{F}_{\text{mag}} = -iB \int dl \hat{x} = -iBl \hat{x} \quad \textcircled{V}$$

onde $d\vec{l} = dl \hat{z}$

$$\vec{B} = B \hat{y}$$

Como $i = -BCl \ddot{x}$, substituindo em \textcircled{V} , tem-se que:

$$\vec{F}_{\text{mag}} = -(-BCl \ddot{x}) Bl \hat{x} = B^2 C l^2 \ddot{x} \hat{x} \quad \textcircled{VI}$$

Sabendo-se que a força peso na barra, na direção do movimento, é $\vec{P}_x = mg \sin \varphi$, pode-se escrever a resultante de forças pela 2ª Lei de Newton na direção \hat{x} :

$$m \ddot{x} \hat{x} = mg \sin \varphi \hat{x} + B^2 C l^2 \ddot{x} \hat{x}$$

Em módulo: $m \ddot{x} = mg \sin \varphi + B^2 C l^2 \ddot{x} \Rightarrow \ddot{x} \left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right) = g \sin \varphi \Rightarrow$

$$\Rightarrow \ddot{x} = \frac{g \sin \varphi}{\left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} \xrightarrow[\text{em } t]{\text{integrando}}$$

$$\dot{x}(t) = \frac{g \sin \varphi}{\left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} t + C_1 \quad \textcircled{VII}$$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{g \sin \varphi}{2 \left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} t^2 + C_1 t + C_2 \quad \textcircled{VIII}, \text{ onde } C_1 \text{ e } C_2 \text{ são constantes reais}$$

b) Achar $x(t)$ para $x(0) = \dot{x}(0) = 0$

$$0 = \dot{x}(0) = \frac{g \sin \varphi}{\left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} \cdot 0 + C_1 \Rightarrow C_1 = 0$$

$$0 = x(0) = \frac{g \sin \varphi}{\left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} \cdot 0^2 + C_1 \cdot 0 + C_2 \Rightarrow C_2 = 0$$

Então $x(t) = \frac{g \sin \varphi}{2 \left(1 - \frac{B^2 C l^2}{m}\right)} t^2$